

ΗΥ-215

Φροντιστήριο 6

Πίνακας Ιδιοτήτων Δίπλευρου Μετασχηματισμού Laplace

Ιδιότητα	Σήμα	Μετασχημ. Laplace	ROC
	$x(t)$	$X(s)$	R_x
	$y(t)$	$Y(s)$	R_y
Γραμμικότητα	$Ax(t) + By(t)$	$AX(s) + BY(s)$	$R \supseteq R_x \cap R_y$
Χρονική μετατόπιση	$x(t - t_0)$	$X(s)e^{-st_0}$	R_x
Μετατόπιση στο χώρο του s	$e^{s_0 t} x(t)$	$X(s - s_0)$	Μετατόπιση του R_x
Συζυγές σήμα στο χρόνο	$x^*(t)$	$X^*(s^*)$	R_x
Αντιστροφή στο χρόνο	$x(-t)$	$X(-s)$	$-R_x$
Στάθμιση στο χρόνο	$x(at)$	$\frac{1}{ a } X\left(\frac{s}{a}\right)$	Σταθμισμένο R_x
Συνέλιξη στο χρόνο	$x(t) * y(t)$	$X(s)Y(s)$	$R \supseteq R_x \cap R_y$
Παραγωγή στο χρόνο	$\frac{dx(t)}{dt}$	$sX(s)$	$R \supseteq R_x$
n -οστή παραγωγή στο χρόνο	$\frac{d^n x(t)}{dt^n}$	$s^n X(s)$	$R \supseteq R_x$
Παραγωγή στη συχνότητα	$-tx(t)$	$\frac{dX(s)}{ds}$	R_x
n -οστή παραγωγή στη συχνότητα	$(-1)^n t^n x(t)$	$\frac{d^n X(s)}{ds^n}$	R_x
Ολοκλήρωση στο χρόνο	$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau$	$\frac{X(s)}{s}$	$R \supseteq (R_x \cap \{Re\{s\} > 0\})$

Χρήσιμα Ζεύγη Μετασχηματισμού Laplace

Σήμα	Μετασχηματισμός Laplace	ROC
$\delta(t)$	1	Όλο το s -επίπεδο
$\delta(t - t_0)$	e^{-st_0}	Όλο το s -επίπεδο
$\cos(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{s}{s^2 + (2\pi f_0)^2}$	$Re\{s\} > 0$
$\sin(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{2\pi f_0}{s^2 + (2\pi f_0)^2}$	$Re\{s\} > 0$
$\text{Arect}\left(\frac{t}{T}\right)$	$\frac{A}{s}(e^{sT/2} - e^{-sT/2})$	Όλο το s -επίπεδο
$u(t)$	$\frac{1}{s}$	$Re\{s\} > 0$
$-u(-t)$	$-\frac{1}{s}$	$Re\{s\} < 0$
$tu(t)$	$\frac{1}{s^2}$	$Re\{s\} > 0$
$-tu(-t)$	$\frac{1}{s^2}$	$Re\{s\} < 0$
$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}u(t)$	$\frac{1}{s^n}$	$Re\{s\} > 0$
$-\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}u(-t)$	$\frac{1}{s^n}$	$Re\{s\} < 0$
$e^{-a t }, a > 0$	$\frac{2a}{a^2 - s^2}$	$a > Re\{s\} > -a$
$e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{s+a}$	$Re\{s\} > -Re\{a\}$
$-e^{-at}u(-t)$	$\frac{1}{s+a}$	$Re\{s\} < -Re\{a\}$
$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{-at}u(t)$	$\frac{1}{(s+a)^n}$	$Re\{s\} > -Re\{a\}$
$-\frac{t^{n-1}}{(n-1)!}e^{-at}u(-t)$	$\frac{1}{(s+a)^n}$	$Re\{s\} < -Re\{a\}$
$e^{-at} \cos(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + (2\pi f_0)^2}$	$Re\{s\} > -Re\{a\}$
$e^{-at} \sin(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{2\pi f_0}{(s+a)^2 + (2\pi f_0)^2}$	$Re\{s\} > -Re\{a\}$
$t \cos(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{s^2 - (2\pi f_0)^2}{(s^2 + (2\pi f_0)^2)^2}$	$Re\{s\} > 0$
$t \sin(2\pi f_0 t)u(t)$	$\frac{2s2\pi f_0}{(s^2 + (2\pi f_0)^2)^2}$	$Re\{s\} > 0$

Aufgaben 1 (HW7-20SS-SS-Aufgabe 6)

$$X(s) \leftrightarrow \frac{2s}{s^2+2}, \quad \mathcal{R}\{s\} > 0$$

$$a) \quad x(3t) \leftrightarrow \frac{1}{3} X\left(\frac{s}{3}\right) = \frac{1}{3} \frac{\frac{2}{3}s}{\left(\frac{s}{3}\right)^2+2} = \frac{2}{9} \frac{s}{\frac{s^2}{9}+2}, \quad \mathcal{R}\{s\} > 0$$

$$b) \quad x(t-2) \leftrightarrow X(s)e^{-2s} = \frac{2s}{s^2+2} e^{-2s}, \quad \mathcal{R}\{s\} > 0$$

$$f) \quad x(t) * \frac{d}{dt} x(t) \leftrightarrow X(s) \cdot s \cdot X(s) = s \cdot X^2(s) = s \left(\frac{2s}{s^2+2}\right)^2 \\ = \frac{4s^3}{(s^2+2)^2}, \quad \mathcal{R}\{s\} > 0$$

$$d) \quad e^{-t} x(t) \leftrightarrow X(s+1) = \frac{2(s+1)}{(s+1)^2+2}, \quad \mathcal{R}\{s\} > -1$$

$$e) \quad 2t x(t) \leftrightarrow -2 \frac{d}{ds} X(s) = -2 \frac{d}{ds} \left(\frac{2s}{s^2+2}\right) =$$

$$= -4 \frac{d}{ds} \left(\frac{s}{s^2+2}\right) = -4 \frac{s^2+2-2s^2}{(s^2+2)^2} = -4 \frac{-s^2+2}{(s^2+2)^2} =$$

$$= 4 \frac{s^2-2}{(s^2+2)^2}, \quad \mathcal{R}\{s\} > 0$$

$$g) \quad \int_0^t x(3u) du \leftrightarrow \frac{1}{3} \cdot \frac{X\left(\frac{s}{3}\right)}{s} = \frac{1}{3s} \frac{\frac{2}{3}s}{\left(\frac{s}{3}\right)^2+2} =$$

$$= \frac{2}{9} \frac{1}{\frac{s^2}{9} + 2}, \quad \text{Re}\{s\} > 0$$

Άσκηση 2 (HWS-2017-18 Άσκηση 6)

$$y(t) = x_1(t-2) * x_2(3-t)$$

$Y(s)$?
(ROC?)

$$\begin{aligned} x_1(t) &= e^{-2t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s+2} \\ x_2(t) &= e^{-3t} u(t) \leftrightarrow \frac{1}{s+3} \end{aligned}$$

$$Y(s) = X_1(s) \cdot e^{-2s} \cdot X_2(s) e^{-3s} = X_1(s) X_2(s) e^{-5s}$$

$$= \frac{2}{s+2} \left(\frac{1}{-s+3} \right) e^{-5s} = \frac{1}{(s+2)(3-s)} e^{-5s}$$

$$\begin{aligned} \text{ROC} &= \{ \text{Re}\{s\} > -2 \} \cap \{ \text{Re}\{s\} < 3 \} \\ &= \{ -2 < \text{Re}\{s\} < 3 \} \end{aligned}$$

Άσκηση 3 (HWS-2017-18 Άσκηση 7)

Έστω ότι για το $x(t)$ ισχύουν:

- (1) $x(t) \in \mathbb{R}$, $x(t)$ άρτια ($x(t) = x(-t)$)
- (2) $X(s)$, 4 πόλοι, κανένα μη πραγματικό
- (3) $X(s)$, 2 πόλοι στο $s = \frac{1}{2} e^{\pm \frac{\pi}{4}}$
- (4) $\int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt = 4$

$X(s)$?
ROC?

Γνωρίζω λόγω (1) $X(s) = X^*(s^*) = X(-s)$
 (2)(3) \Rightarrow Υποθέτω ότι \exists X με πόλους στα: $s_1 = \frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}}$
 $s_2 = -\frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{4}}$
 $s_3 = -\frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}}$

$$X(s) = \frac{A}{(s - \frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}})(s - \frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{4}})(s + \frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}})(s + \frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{4}})}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) e^{-st} dt \Big|_{s=0} = X(0) \stackrel{(4)}{=} 4$$

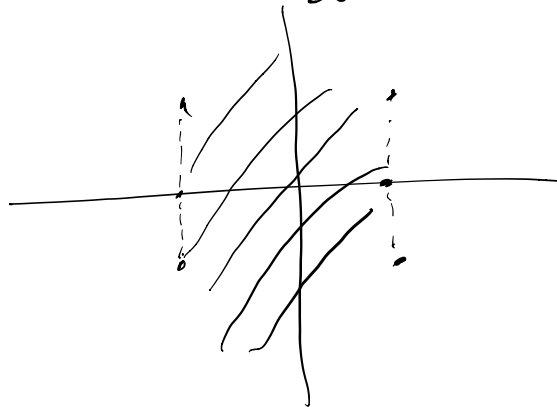
$X(s)$

Για $s=0$, $X(0) = \frac{A}{(-\frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{4}})(-\frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}})(\frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{4}})(\frac{1}{2}e^{j\frac{\pi}{4}})}$

$= 4 \Rightarrow \dots \Rightarrow A = \frac{1}{4}$ (πρόσημο) $\Rightarrow X(s) = \frac{4}{16s^4 + 1}$

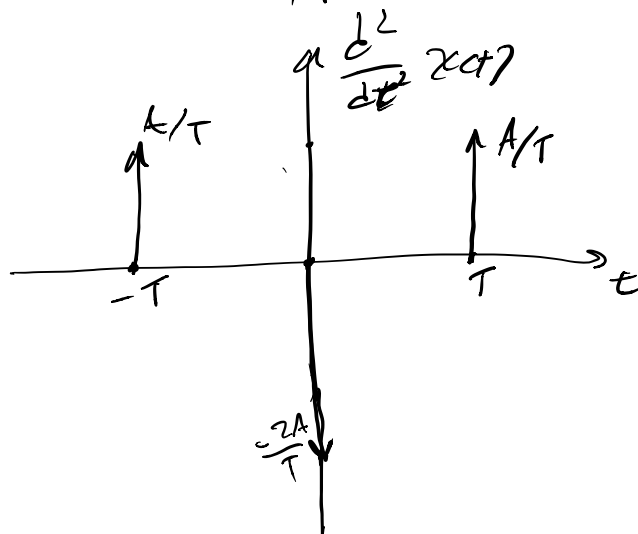
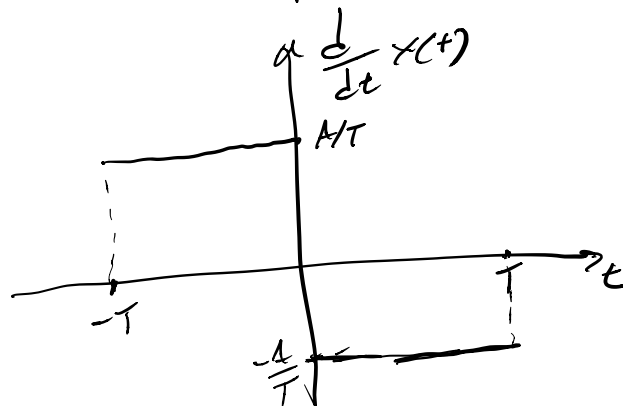
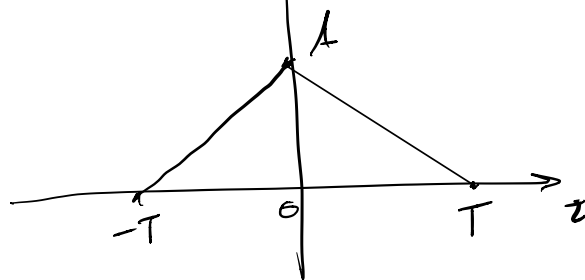
Για το ROC:

$$-\frac{\sqrt{2}}{4} < \text{Re}\{s\} < \frac{\sqrt{2}}{4}$$



Assignment 4 (HW7 2015-16) ^{Question 18)}

$X(s)$?
ROC?



$$\frac{d^2}{dt^2} x(t) = \frac{A}{T} \delta(t+T) - \frac{2A}{T} \delta(t) + \frac{A}{T} \delta(t-T)$$

$$\mathcal{L} \left\{ \frac{d^2}{dt^2} x(t) \right\} = \frac{A}{T} e^{sT} - \frac{2A}{T} + \frac{A}{T} e^{-sT} = s^2 X(s)$$

$$\Rightarrow X(s) = \frac{A}{T} \left(\frac{e^{sT} + e^{-sT} - 2}{s^2} \right), \quad \operatorname{Re}\{s\} \in \mathbb{R}$$

gli altri $x(t)$ non dipendono