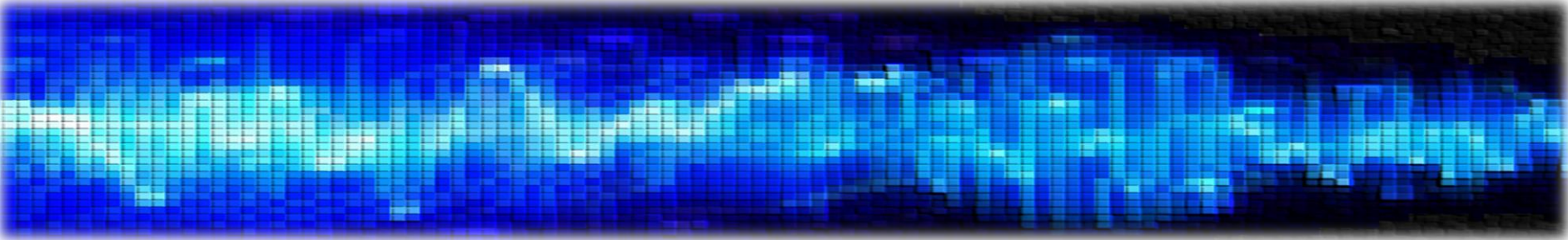
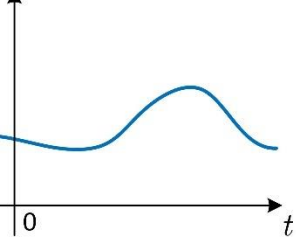
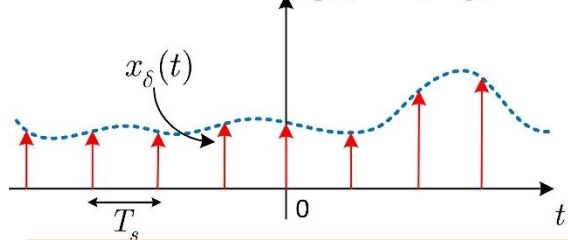
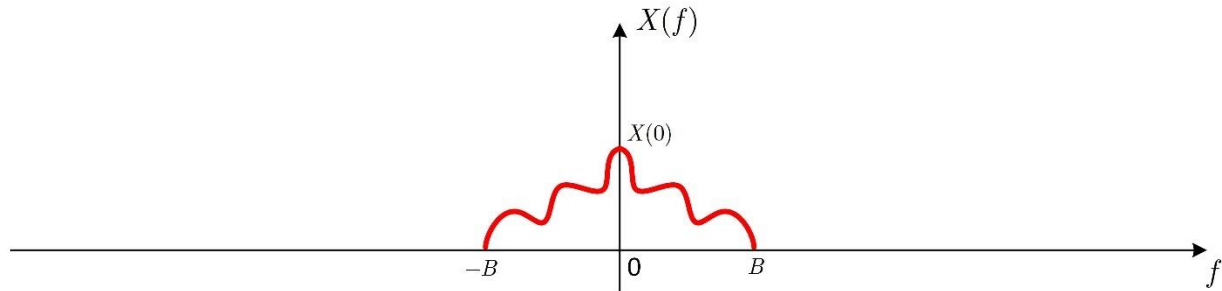
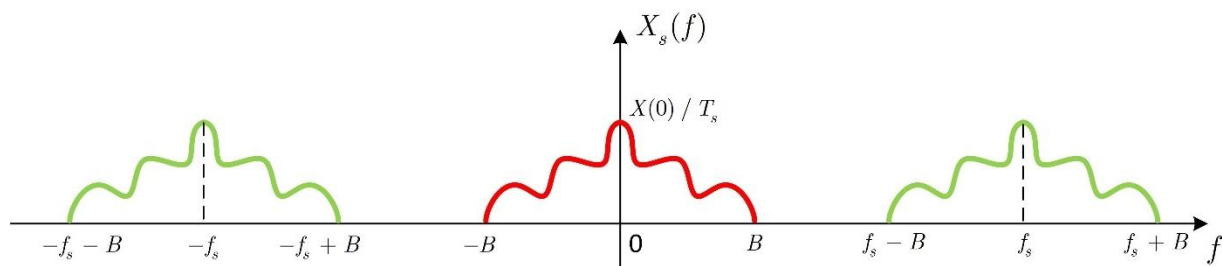
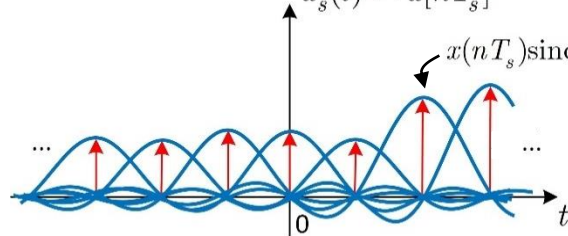
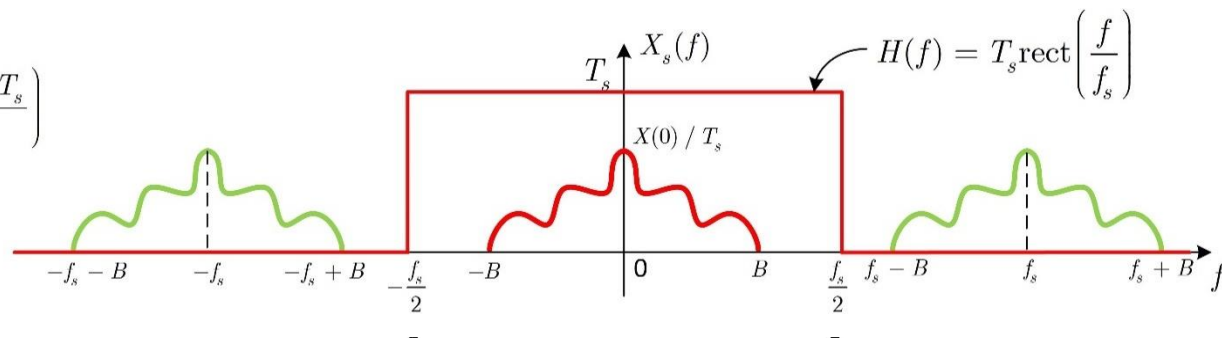
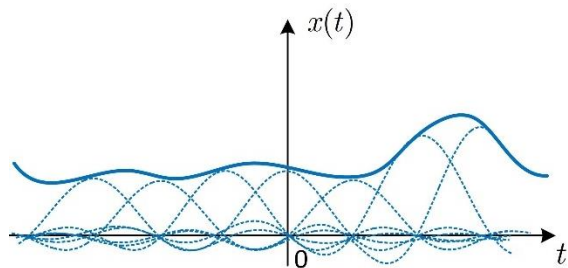
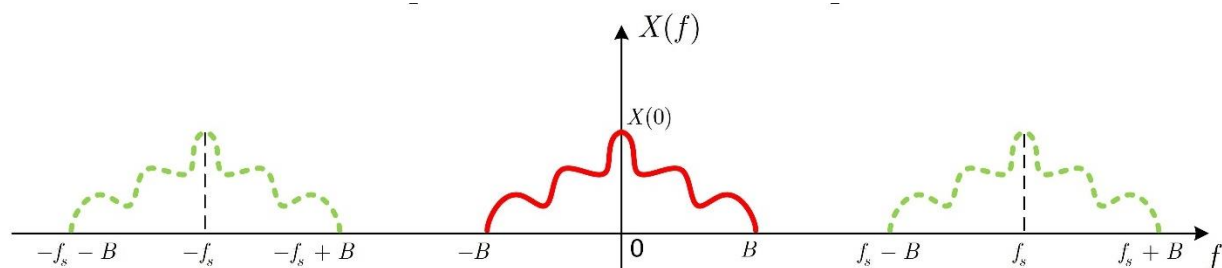


# Ψηφιακή Επεξεργασία Σήματος

ΔΙΑΛΕΞΗ 2<sup>Η</sup>

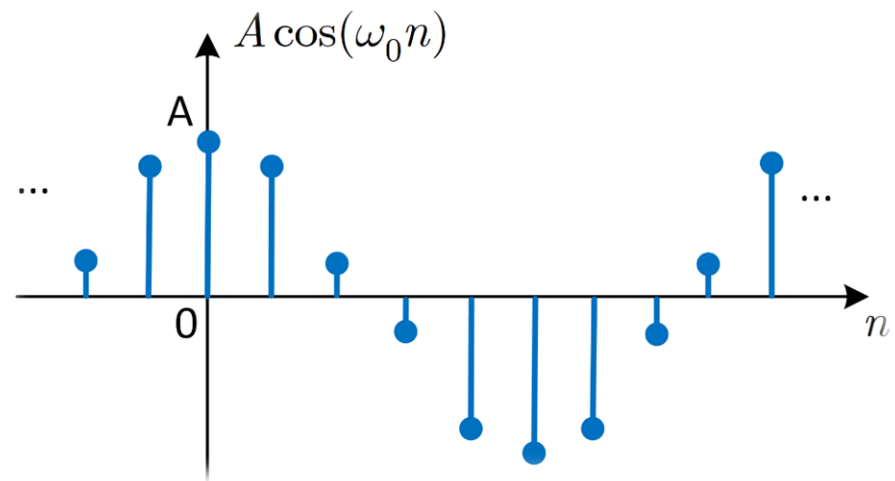
- 
- Βασικά Σήματα και ιδιότητες
  - Συστήματα και ιδιότητες

## Review:

ΧΡΟΝΟΣ $x(t)$  $x_s(t) = x[nT_s]$  $x_\delta(t)$ ΣΥΧΝΟΤΗΤΑ $X(f)$  $X_s(f)$  $x_s(t) = x[nT_s]$  $x(nT_s) \text{sinc}\left(\frac{t - nT_s}{T_s}\right)$  $X_s(f)$  $x(t)$  $X(f)$ 

- Ημίτονα (Review)

- Σύνοψη:



ΧΡΟΝΟΣ



ΣΥΧΝΟΤΗΤΑ

**Περιοδικό?**

Εξαρτάται από το  $\omega_0$ !

**Περιοδικό?**

Ναι, πάντα! (ανεξάρτητα από τη μορφή στο χρόνο) Η περίοδος είναι ίση με  $2\pi$

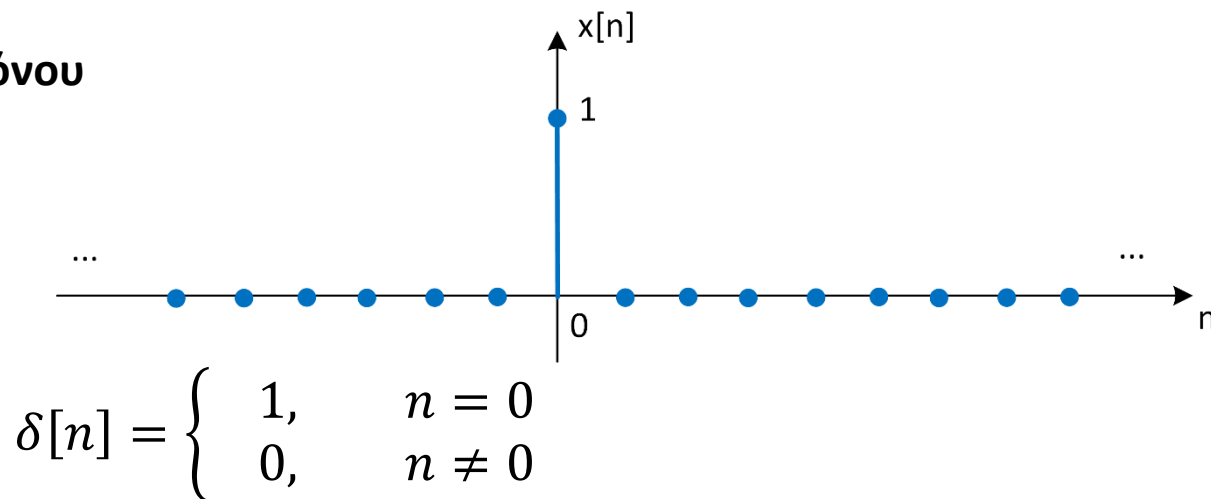
## • Χρήσιμα Μοντέλα Σημάτων διακριτού χρόνου

• Στο συνεχή χρόνο, κυριαρχούσαν μοντέλα σημάτων όπως η βηματική συνάρτηση, η συνάρτηση (κατανομή) Δέλτα, η εκθετική μιγαδική συνάρτηση, και άλλες.

• Ας δούμε ποια από αυτά υπάρχουν και στο διακριτό χρόνο και αν/πως αλλάζουν σε σχέση με αυτά που ξέρουμε

### • Συνάρτηση Δέλτα διακριτού χρόνου

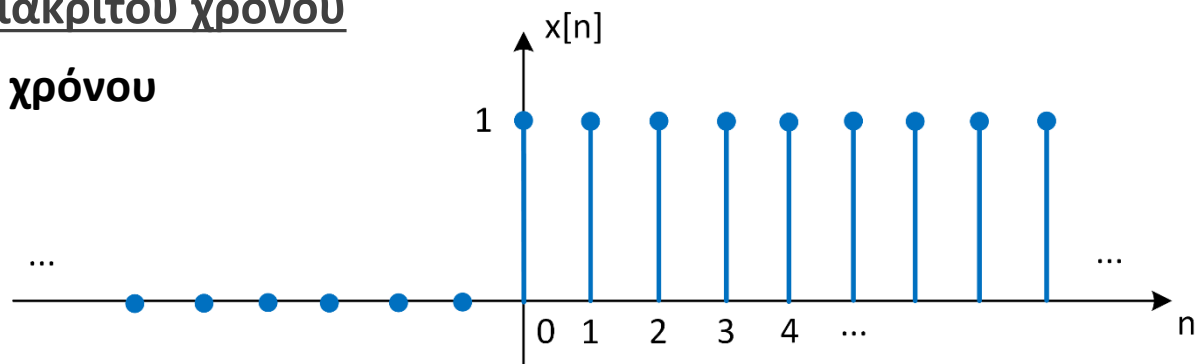
Ορισμός:



• Συγκρίνετε με το συνεχή χρόνο:

$$\delta(t) = \begin{cases} +\infty, & t = 0 \\ 0, & t \neq 0 \end{cases}$$

- Χρήσιμα Μοντέλα Σημάτων διακριτού χρόνου
- Βηματική Συνάρτηση διακριτού χρόνου



Ορισμός:

$$u[n] = \begin{cases} 1, & n \geq 0 \\ 0, & n < 0 \end{cases}$$

- Συγκρίνετε με το συνεχή χρόνο:

$$u(t) = \begin{cases} 1, & t \geq 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

- Ιδιότητες:

$$\delta[n] = u[n] - u[n - 1]$$

$$u[n] = \sum_{k=0}^{+\infty} \delta[n - k]$$

$$u[n] = \sum_{k=-\infty}^n \delta[k]$$

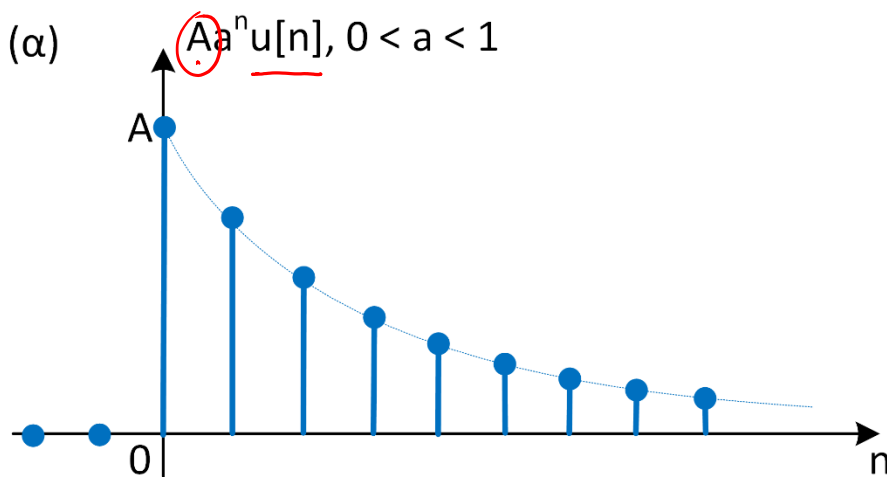
- Χρήσιμα Μοντέλα Σημάτων διακριτού χρόνου
- Εκθετική μιγαδική συνάρτηση διακριτού χρόνου

$$x[n] = a^n, \quad \underline{a \in \mathbb{C}}$$

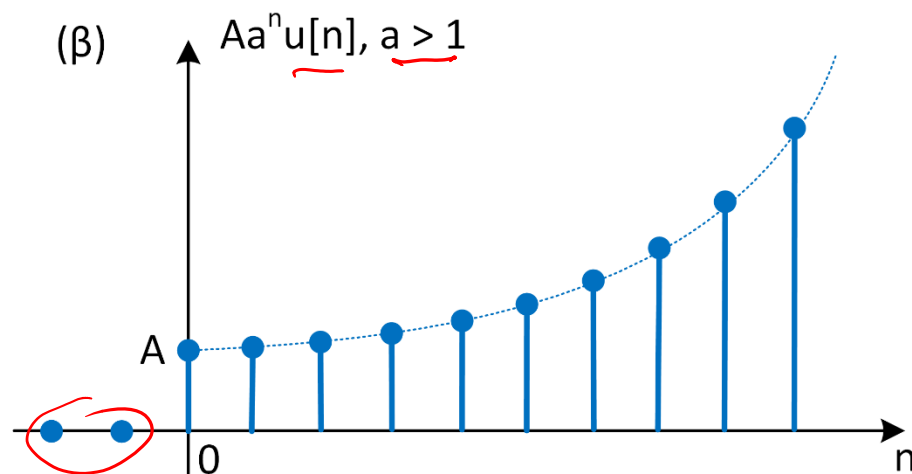
- Περισσότερο χρήσιμες είναι οι «εκδόσεις» γινομένου με τη βηματική συνάρτηση

$$x[n] = a^n u[n], \quad 0 < a < 1 \text{ ή } a > 1$$

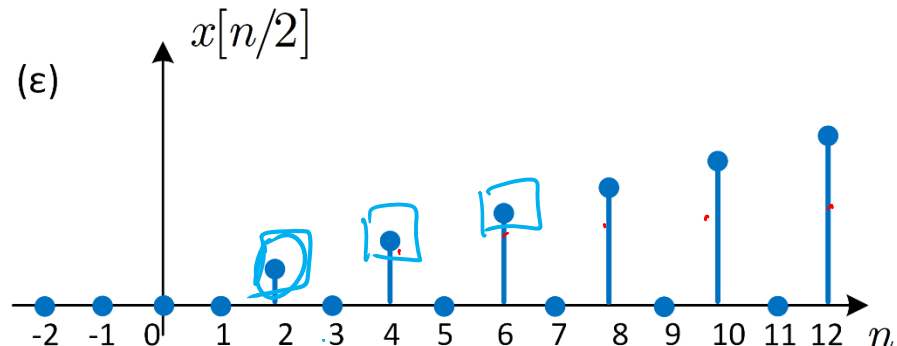
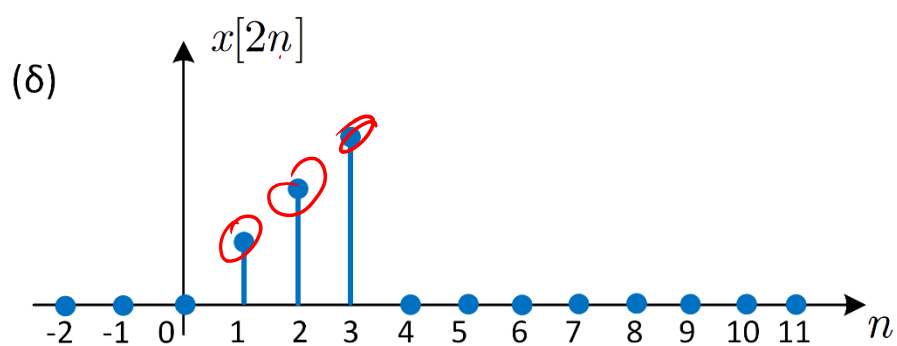
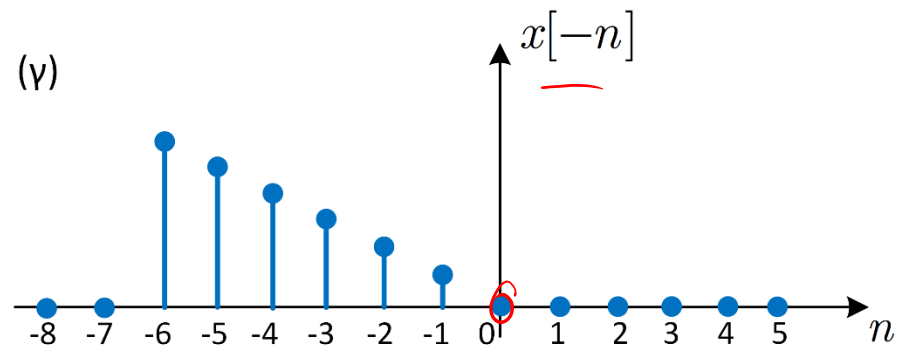
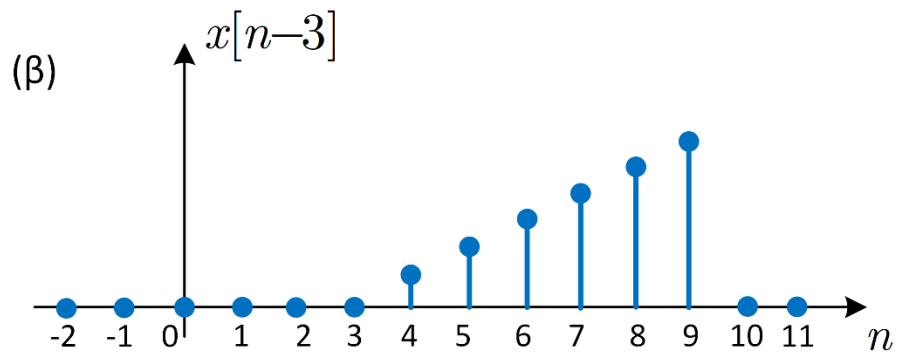
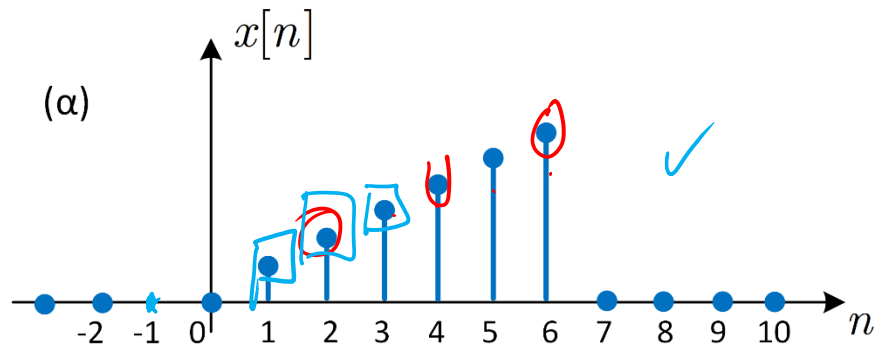
(α)  $Aa^n u[n]$ ,  $0 < a < 1$



(β)  $Aa^n u[n]$ ,  $a > 1$



- Μετασχηματισμοί σημάτων



# Μετασχηματισμοί σημάτων

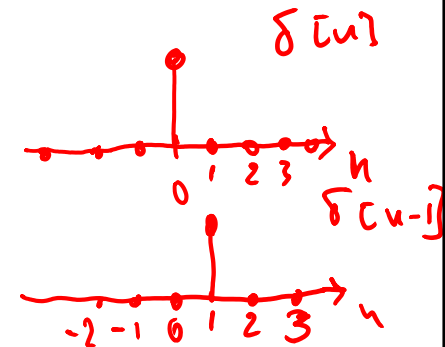
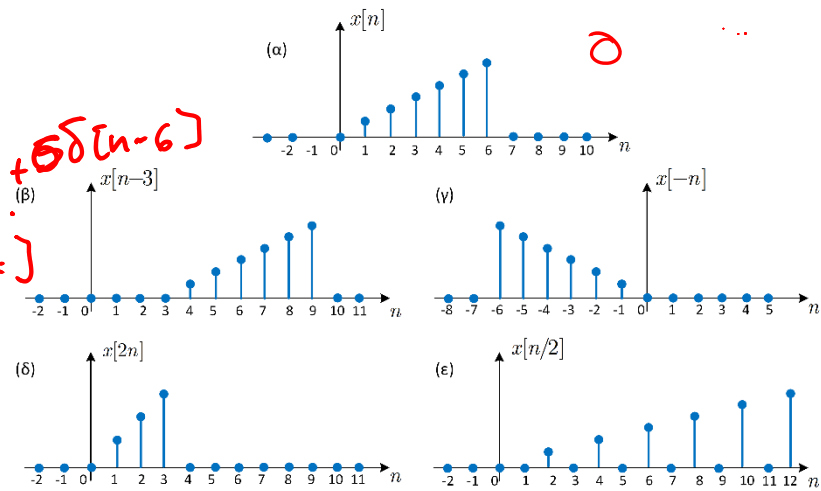
$$x[n] = \begin{cases} n, & 0 \leq n \leq 6 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} = 0\delta[n] + 1\delta[n-1] + 2\delta[n-2] + \dots + 6\delta[n-6]$$

$$\beta) x[n-3] = \begin{cases} n-3, & 0 \leq n-3 \leq 6 = 3 \leq n \leq 9 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$\gamma) x[-n] = \begin{cases} -n, & 0 \leq -n \leq 6 \\ a, & \text{αλλιώς} \end{cases} = \begin{cases} -n, & -6 \leq n \leq 0 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$\delta) x[2n] = \begin{cases} 2n, & 0 \leq 2n \leq 6 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} = \begin{cases} 2n, & 0 \leq n \leq 3 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$

$$\epsilon) x\left[\frac{n}{2}\right] = \begin{cases} \frac{n}{2}, & 0 \leq \frac{n}{2} \leq 6 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases} = \begin{cases} n/2, & n = 0, 2, 4, 6, 8, 10, 12 \\ 0, & \text{αλλιώς} \end{cases}$$





## • Ανάλυση σήματος

- Κάθε σήμα διακριτού χρόνου μπορεί να γραφεί ως ένα άθροισμα συναρτήσεων Δέλτα ως

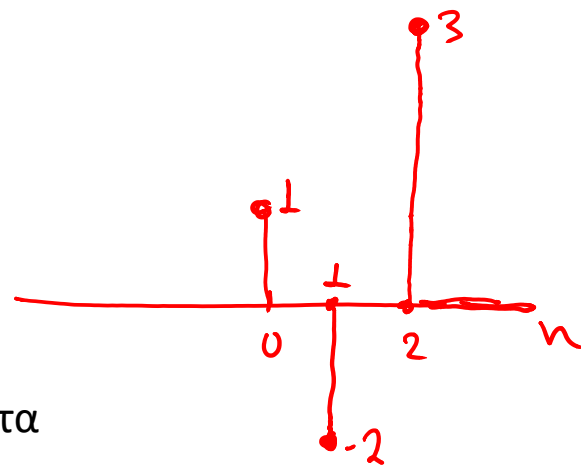
$$x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \delta[n - k]$$

- Παρατηρήστε ότι κάθε συνάρτηση Δέλτα έχει πλάτος την αντίστοιχη τιμή του σήματος  $x[n]$  τη χρονική στιγμή  $n = k$
- Σκεφτείτε το ανάλογο του συνεχούς χρόνου:

$$x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) \delta(t - \tau) d\tau$$

- Παράδειγμα:

○ Γράψτε το σήμα  $x[n] = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ -2, & n = 1 \\ 3, & n = 2 \\ 0, & \text{αλλού} \end{cases}$  με χρήση συναρτήσεων Δέλτα



$$x[n] = 1 \cdot \delta[n] + (-2) \delta[n-1] + 3 \delta[n-2]$$

## • Ενέργεια και Ισχύς σήματος

- Χρειαζόμαστε μια μετρική που να απεικονίζει το «μέγεθος» ενός σήματος
- Μια τέτοια είναι η **ενέργεια** ενός σήματος

$$E = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]|^2$$

- Σήματα για τα οποία  $0 < E < +\infty$  ονομάζονται **σήματα ενέργειας**
  - Όλα τα σήματα στη φύση ή στο εργαστήριο είναι σήματα ενέργειας
- Κάποια ενδιαφέροντα σήματα (από θεωρητικής πλευράς) έχουν άπειρη ενέργεια
- Μια πιο κατάλληλη μετρική είναι η **ισχύς** ενός σήματος

$$P = \lim_{N \rightarrow +\infty} \frac{1}{2N + 1} \sum_{n=-N}^N |x[n]|^2$$

- Ένα σήμα είναι ενέργειας, ισχύος, ή τίποτε από τα δυο!

- Ενέργεια και Ισχύς σήματος
- Hints:
- Σήμα με:
  - Πεπερασμένη διάρκεια και πεπερασμένο πλάτος  $\rightarrow$  σήμα ενέργειας
  - Άπειρη διάρκεια και πεπερασμένο πλάτος που φθίνει στο μηδέν όταν  $n \rightarrow \pm\infty \rightarrow$  πιθανότατα σήμα ενέργειας
  - Άπειρη διάρκεια και πεπερασμένο πλάτος που δε φθίνει στο μηδέν όταν  $n \rightarrow \pm\infty \rightarrow$  σήμα ισχύος
  - Περιοδικό σήμα με πεπερασμένο πλάτος  $\rightarrow$  σήμα ισχύος
- Από μαθηματικής σκοπιάς, μπορεί να υπάρχουν σήματα που να ικανοποιούν τις παραπάνω συνθήκες αλλά να μην είναι σήματα ενέργειας ή ισχύος
  - Αλλά αυτά είναι μαθηματικές κατασκευές, δεν μπορούν να μοντελοποιηθούν στο εργαστήριο, δεν υπάρχουν στη φύση, και δε μας ενδιαφέρουν από πρακτικής σκοπιάς

## • Ενέργεια και Ισχύς σήματος

### • Παραδείγματα:

○ Υπολογίστε την ενέργεια του σήματος  $x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n]$

$$E = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left( \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] \right)^2 = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^{2n} u^2[n] = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^{2n} \Rightarrow$$

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a^n = \frac{1}{1-a}$$

$$|a| < 1$$

$$u[n] = \begin{cases} 1 & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow E = \sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{1}{4}\right)^n = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}} = \frac{4}{3} < \infty$$

Σύμφωνα με την ενέργεια

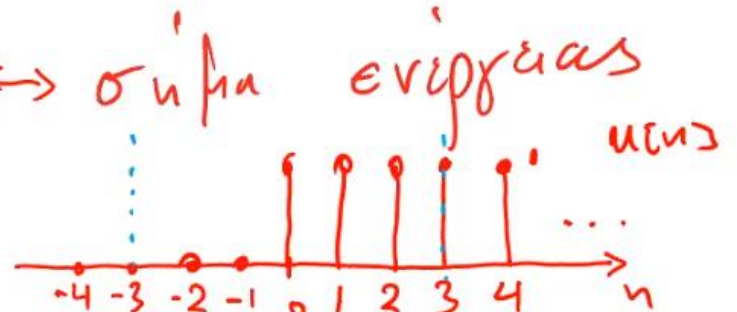
$$\bullet x[n] = u[n]$$

## • Ενέργεια και Ισχύς σήματος

### • Παραδείγματα:

○ Υπολογίστε την ενέργεια του σήματος  $x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n]$  ( $\leftrightarrow$  σήμα ενέργειας  $u[n]$ )

•  $x[n] = u[n]$  ?



$$P = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N x^2[n] = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N u^2[n] = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=0}^N 1 =$$

$$= \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} (N+1) = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{N(1 + 1/N)}{N(2 + 1/N)} = \frac{1}{2} < \infty$$

$u[n]$  είναι σήμα ισχύος

- Τα σήματα φέρουν χρήσιμη πληροφορία που μπορεί να εξαχθεί μέσω των **συστημάτων**
- Ένα σύστημα δεν είναι τίποτε άλλο από μια οποιαδήποτε διαδικασία παράγει μια **έξοδο** όταν διεγερθεί από μια **είσοδο**
  - Το σύστημα διεγείρεται από ένα **σήμα εισόδου** και παράγει ως απόκριση ένα **σήμα εξόδου**
  - Το σύστημα μπορεί να υλοποιείται σε υλικό, λογισμικό, ή να υπάρχει στη φύση
- Η πιο γενική απεικόνιση ενός συστήματος είναι η ακόλουθη



- Το σήμα εισόδου συμβολίζεται με  $x[n]$
- Το σήμα εξόδου συμβολίζεται με  $y[n]$

- Το σύστημα πραγματοποιεί μια λειτουργία επάνω στο σήμα εισόδου με σκοπό να εξάγει κάποια πληροφορία από αυτό
- Μια διαφορετική αναπαράσταση ενός συστήματος είναι η ακόλουθη

$$y[n] = T\{x[n]\}$$

με  $T\{\cdot\}$  να αναπαριστά έναν τελεστή (πράξη) που εφαρμόζεται στην είσοδο του συστήματος  $x[n]$  ώστε να παραχθεί η έξοδος  $y[n]$

- Πιο συγκεκριμένα, ένα σύστημα αναπαριστά μια **σχέση εισόδου-εξόδου**
- Παραδείγματα συστημάτων:

$$y[n] = 2x[n]$$

$$y[n] = 3x^2[n - 1]$$

$$y[n] = y[n - 1] + x[n]$$

- Γενικότερα, ένα σύστημα αναπαρίσταται μαθηματικά ως μια **εξίσωση διαφορών**

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n - k] = \sum_{l=0}^M b_l x[n - l]$$

• Τα συστήματα διακρίνονται σε 5 (για τους σκοπούς μας) κατηγορίες:

1. Δυναμικά ή Στατικά
2. Γραμμικά ή μη γραμμικά
3. Χρονικά μεταβλητά ή αμετάβλητα
4. Αιτιατά ή μη αιτιατά
5. Ευσταθή και ασταθή

Σε κάθε περίπτωση, θεωρούμε ότι ένα σύστημα με είσοδο  $x[n]$  θα δίνει έξοδο  $y[n]$



## • Δυναμικά ή Στατικά

- Αλλιώς, ονομάζονται συστήματα **με μνήμη ή χωρίς μνήμη**
- **Δυναμικά** ονομάζονται τα συστήματα που απαιτούν μνήμη για τον υπολογισμό της εξόδου σε μια συγκεκριμένη χρονική στιγμή  $n_0$
- **Στατικά** ονομάζονται αυτά που δεν έχουν αυτήν την απαίτηση, δηλ. για τον υπολογισμό της εξόδου τη στιγμή  $n_0$  απαιτείται η είσοδος την ίδια χρονική στιγμή και μόνο

- Παραδείγματα:

$$y[n] = x[n] + x[n - 2] \quad \text{Δυναμικό}$$

$$y[n] = x[n + 1] - 2x[n - 1] \quad \text{Δυναμικό}$$

$$y[n] = \log |x[n]| \quad \text{Στατικό}$$

$$y[n] = x^2[n] \quad \text{Στατικό}$$

- Αναγνωρίζετε σε ποια κατηγορία ανήκουν?

- **Γραμμικά ή μη γραμμικά**

- **Γραμμικό** λέγεται ένα σύστημα ικανοποιεί δυο ιδιότητες:

- Την ιδιότητα της **ομογένειας**

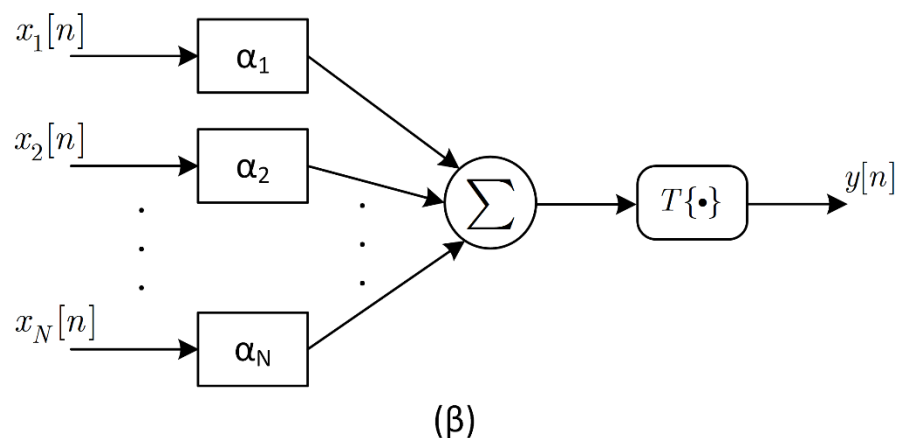
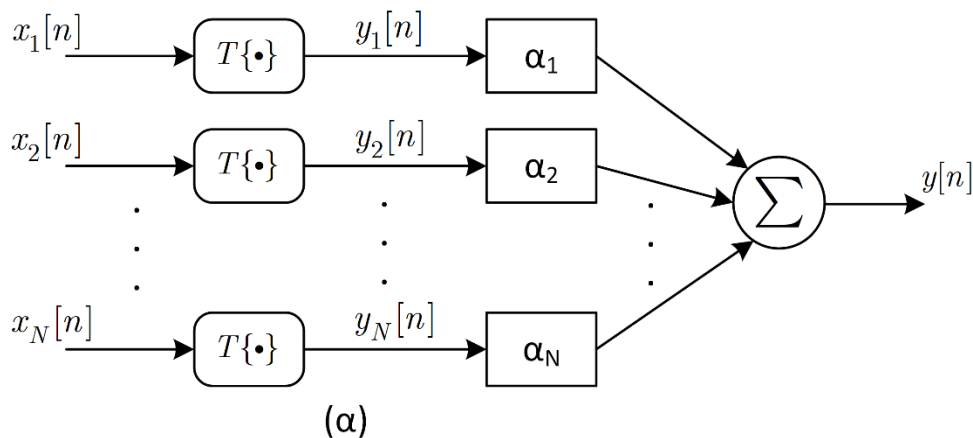
- Την ιδιότητα της **αθροιστικότητας**

## • Γραμμικά ή μη γραμμικά

- **Ομογένεια:** αν στην είσοδο του συστήματος εμφανίζεται το σήμα  $cx[n]$  τότε στην έξοδο θα εμφανίζεται το σήμα  $cy[n]$ 
  - Π.χ.  $y[n] = 2x[n - 1]$ ,  $y[n] = x[n + 3] - x[n]$ ,  $y[n] = 3x[-n] + 2x[n^2]$
  - Αντιπαράδειγμα:  $y[n] = x^2[n]$ ,  $y[n] = \frac{1}{x[n]}$ ,  $y[n] = \sqrt{|x[n]|}$
- **Αθροιστικότητα:** αν στην είσοδο του συστήματος εμφανίζεται το σήμα  $x_1[n] + x_2[n]$  τότε στην έξοδο εμφανίζεται το σήμα  $y_1[n] + y_2[n]$ , με  $y_1[n]$  και  $y_2[n]$  τις εξόδους του συστήματος για εισόδους  $x_1[n]$  και  $x_2[n]$  αντίστοιχα.
  - Π.χ.  $y[n] = 2x[n - 1] + x[n]$ ,  $y[n] = nx[-n] - 5x[n + 1]$ ,  $y[n] = 3x[-n - 1] + 2[n + 1]$
  - Αντιπαράδειγμα:  $y[n] = x^2[n]$ ,  $y[n] = \frac{1}{x[n]}$ ,  $y[n] = \sqrt{|x[n]|}$

## • Γραμμικά ή μη γραμμικά

- Για τους οπτικούς τύπους ☺ η γραμμικότητα ισχύει αν οι δυο παρακάτω διατάξεις πραγματοποιούν την ίδια έξοδο



- Με μαθηματικά, αν

$$\begin{aligned}
 T\{ax_1[n] + bx_2[n]\} &= \\
 &= T\{ax_1[n]\} + T\{bx_2[n]\} \\
 &= aT\{x_1[n]\} + bT\{x_2[n]\} \\
 &= ay_1[n] + by_2[n]
 \end{aligned}$$

με  $y_1[n], y_2[n]$  τις εξόδους του συστήματος για εισόδους  $x_1[n], x_2[n]$  αντίστοιχα, τότε το σύστημα είναι γραμμικό.

- Γραμμικά ή μη γραμμικά

- Παράδειγμα:

- Ελέγξτε αν το σύστημα

είναι γραμμικό.

$$y[n] = 2x[n-1] + x[n]$$

είναι γραμμικό  
✓

Ομογένεια:

$$\begin{aligned} c x[n] &\rightarrow 2c x[n-1] + c x[n] = c (2x[n-1] + x[n]) \\ c y[n] &? \quad \checkmark \\ &= c \cdot y[n] \end{aligned}$$

Αδροιστικότητα:

$$x_1[n] \rightarrow y_1[n] = 2x_1[n-1] + x_1[n]$$

$$x_2[n] \rightarrow y_2[n] = 2x_2[n-1] + x_2[n]$$

$$x_1[n] + x_2[n] \rightarrow 2(x_1[n-1] + x_2[n-1]) + x_1[n] + x_2[n] =$$

$$= \underbrace{2x_1[n-1] + x_1[n]}_{y_1[n]} + \underbrace{2x_2[n-1] + x_2[n]}_{y_2[n]} =$$

$$= y_1[n] + y_2[n] \quad \checkmark$$

- Γραμμικά ή μη γραμμικά

- Παράδειγμα:

- Ελέγξτε αν το σύστημα

$$y[n] = x^2[n]$$

είναι γραμμικό.

ΔΕΝ είναι γραμμικό

Ομογένεια:  $c x[n] \rightarrow (c x[n])^2 = c^2 x^2[n] \neq c x^2[n] = c y[n]$

X

Αδροιστικότητα:

$$x_1[n] \rightarrow y_1[n] = x_1^2[n]$$

$$x_2[n] \rightarrow y_2[n] = x_2^2[n]$$

$$x_1[n] + x_2[n] \rightarrow \underbrace{(x_1[n] + x_2[n])^2}_{x[n]} = x_1^2[n] + x_2^2[n] + 2 x_1[n] \cdot x_2[n] \neq y_1[n] + y_2[n]$$

$$y_1[n] + y_2[n] = x_1^2[n] + x_2^2[n]$$

X

## • Χρονικά μεταβλητά ή χρονικά αμετάβλητα

- Η χρονική (α)μεταβλητότητα έχει να κάνει με τη συμπεριφορά του συστήματος όταν η είσοδος καθυστερεί κατά κάποια δείγματα
- Έστω  $x[n]$  η είσοδος σε ένα **χρονικά αμετάβλητο** (ΧΑ) σύστημα, και έστω  $y[n]$  η έξοδος. Αν καθυστερήσουμε την είσοδο κατά  $n_0$  δείγματα, δηλ.

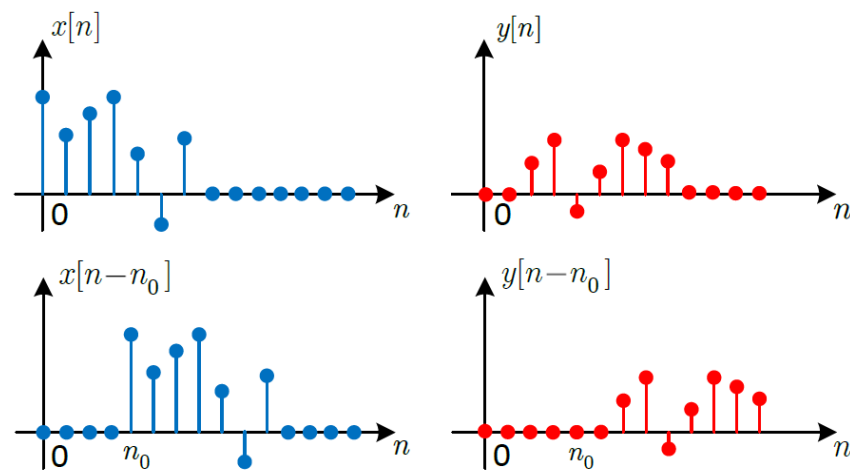
$$x_1[n] = x[n - n_0]$$

τότε η έξοδος θα είναι

$$y_1[n] = y[n - n_0]$$

- Ένα σύστημα που δεν ικανοποιεί τα παραπάνω ονομάζεται **χρονικά μεταβλητό**. Ένα χρονικά μεταβλητό σύστημα αποκρίνεται διαφορετικά σε κάθε καθυστέρηση της εισόδου

- Η διαφορά μπορεί να έγκειται στην καθυστέρηση της εξόδου, στο πλάτος της, ακόμα και στη γραφική παράσταση του σήματος εξόδου!



- Χρονικά μεταβλητά ή χρονικά αμετάβλητα

- Παράδειγμα:

- Ελέγξτε αν το σύστημα

$$y[n] = x^2[n]$$

είναι χρονικά αμετάβλητο.

$$x[n-n_0] \rightarrow y'[n] = x^2[n-n_0] \quad \left. \vphantom{x[n-n_0]} \right\} \text{ίδιο}$$

$$y[n] = x^2[n] \Big|_{n=n-n_0} \Rightarrow y[n-n_0] = x^2[n-n_0]$$

Άρα Χρονικά  
Αμετάβλητο



- Χρονικά μεταβλητά ή χρονικά αμετάβλητα

- Παράδειγμα:

- Ελέγξτε αν το σύστημα

$$y[n] = nx^2[n]$$

είναι χρονικά αμετάβλητο.

$$x[n - n_0] \rightarrow y'[n] = n x^2[n - n_0]$$

$$y[n] = n x^2[n] \Big|_{n=n-n_0} \Rightarrow y[n - n_0] = (n - n_0) x^2[n - n_0]$$

$$T\{x[n - n_0]\} = y'[n] \neq y[n - n_0]$$

άρα είναι χρονικά  
μεταβλητό

## • Αιτιατά και μη αιτιατά

- Αιτιατό λέγεται ένα σύστημα που **δεν** απαιτεί μελλοντικές τιμές της εισόδου για να υπολογίσει μια τιμή της εξόδου του
- Κάθε φυσικό σύστημα είναι αιτιατό
- Μη αιτιατά συστήματα είναι υλοποιήσιμα όταν η είσοδος βρίσκεται διαθέσιμη ολόκληρη από πριν
  - Καταγεγραμμένη σε κάποιο αποθηκευτικό χώρο

### • Παραδείγματα:

$$y[n] = x[n] + x[n - 2] \quad \text{Αιτιατό}$$

$$y[n] = x^2[\underline{n + 1}] - 2 \sin(x[n - 1]) \quad \text{Μη Αιτιατό}$$

$$y[n] = \log |x[n + 1]| \quad \text{Μη Αιτιατό}$$

$$y[n] = \sqrt{x[n - 1]} \quad \text{Αιτιατό}$$

- Αναγνωρίζετε σε ποια κατηγορία ανήκουν?

- **Ευσταθή και ασταθή**

- Ένα σύστημα ονομάζεται **Φραγμένης-Εισόδου-Φραγμένης-Εξόδου (Bounded-Input-Bounded-Output – BIBO)** ευσταθές αν

$$|x[n]| < B_x, \quad B_x \in \mathfrak{R}$$

συνεπάγεται ότι

$$|y[n]| < B_y, \quad B_y \in \mathfrak{R}$$

- Η ευστάθεια ουσιαστικά απαιτεί για απολύτως φραγμένη είσοδο, η έξοδος να είναι επίσης απολύτως φραγμένη

- **Ευσταθή και ασταθή**

- Παράδειγμα:

- Ελέγξτε αν τα συστήματα

$$y[n] = \frac{1}{x[n]}$$

$$y[n] = x^2[n - 2]$$

είναι ευσταθή.

a) Έστω  $|x[n]| < B_x$  τότε  $|y[n]| = \frac{1}{|x[n]|}$

Υπάρχει μια τιμή  $x[n]|_{n=n_0} = 0$ , το οποίο απειρίζεται το  $y[n]$   
 Άρα είναι ασταθές

β)  $|x[n]| < B_x \Rightarrow |y[n]| = |x^2[n-2]| = |x[n-2]|^2 < B_x^2$

Επομένως το σύστημα είναι ευσταθές

# ΤΕΛΟΣ ΔΙΑΛΕΞΗΣ

